

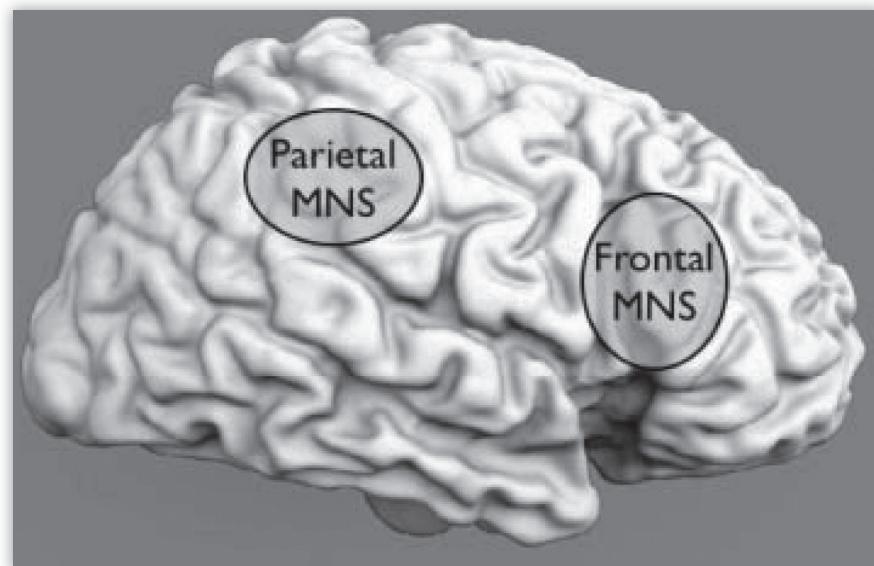
## บทปริทัศน์

## เซลล์กระจกเงากับโรคหลอดเลือดสมอง

ภาครตี ชัยวัฒน์\*

ปี ก.ศ. ๑๙๙๒ ทีมนักวิจัยของ Dr.Vittorio Gallese ได้ค้นพบเซลล์กระจกเงาในลิงกังในเป็นครั้งแรก จากนั้นมีการศึกษาต่อเนื่องในมนุษย์และได้พบเซลล์กระจกเงา (The Mirror Neuron) อยู่ในสมองมนุษย์บริเวณ posterior inferior frontal และบริเวณ rostral inferior parietal (รูปที่ ๑) โดยมีการทำงานที่ซับซ้อนและเชื่อมโยงกับสมองส่วนอื่นๆ ทำให้ทำหน้าที่คล้ายกับวางแผนในการเคลื่อนไหวในการทำกิจกรรมต่างๆ ของมนุษย์ เซลล์นี้จะบันทึกพฤติกรรมต่างๆ ของสิ่งที่ได้มองเห็น แล้วนำมากำหนดเป็นพฤติกรรมของตัวเอง โดยประกอบด้วย

๑. การทำงานการเข้าใจการทำ (action understanding)
  ๒. การเลียนแบบโดยผ่านการเรียนรู้ที่ซับซ้อน (imitation learning of novel complex actions)
  ๓. การจินตนาการในการเคลื่อนไหวการทำ (motor imagery)
- จะเห็นได้ว่าองค์ประกอบเหล่านี้จะเป็นต้นเหตุที่ทำให้มนุษย์ที่เกิดมาแล้วมีบุคลิก หรือนิสัยใจคอเหมือนกับคนอื่นๆ ในสังคม ตามแต่ผู้คนและสิ่งแวดล้อมรอบๆ ตัว จะกำหนด<sup>๑, ๒, ๓, ๔</sup>

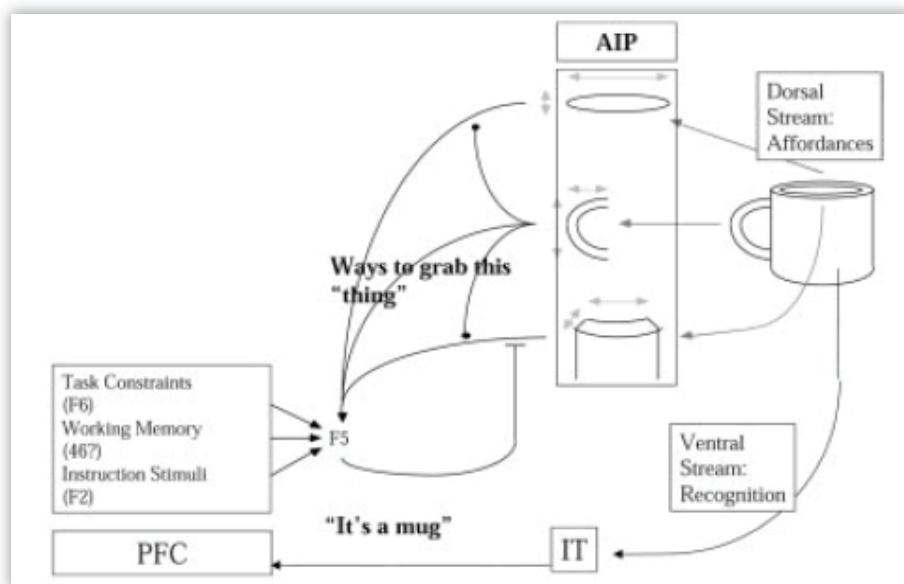


รูปที่ ๑ แสดงเซลล์กระจกเงา (The Minor Neuron) ในมนุษย์  
(จาก Iacoboni M, Mazziotta JC; 2007)

\* คณะกายภาพบำบัด มหาวิทยาลัยมหิดล

จากการค้นพบเซลล์กระจากเงานักวิทยาศาสตร์สนใจทำการวิจัยต่อเนื่อง เพื่อหาคำอธิบายการทำงานของเซลล์กระจากเงา ดังการทำงานร่วมกันของนักวิทยาศาสตร์ชื่อ Fagg, Arbib, Rizzolatti และ Sakata ได้ทำการอธิบายการทำงานของเซลล์กระจากเงาด้วย FARS model

ซึ่งจะสังเกตได้ว่า FARS เป็นอักษรตัวแรกของนักวิทยาศาสตร์ที่ได้ค้นพบ คือ F มาจาก Fagg, A มาจาก Arbib, R มาจาก Rizzolatti, S มาจาก Sakata และได้ดังรูปที่ ๒



รูปที่ ๒ แสดง FARS model

AIP คือ anterior intraparietal cortex

F5 คือ บริเวณ ventral premotor cortex และส่วนต่างๆ ที่ทำงานประสานกับ F5 ได้แก่

F6 คือ บริเวณ pre-SMA

46 คือ บริเวณ dorsolateral prefrontal cortex

F2 คือ บริเวณ dorsal premotor cortex

(จาก Arbib และคณะ; ๒๐๐๐)<sup>a</sup>

### FARS model

FARS model ได้พัฒนามาจาก model of Dominey and Arbib ในปี ค.ศ. ๑๕๕๒<sup>b</sup> จากนั้น Arbib และคณะ ในปี ค.ศ. ๑๕๕๕<sup>c</sup> ได้ทำการศึกษาต่อเนื่องเพื่ออธิบายโดยคุณการทำงานที่สัมพันธ์กันของเซลล์กระจากเงากับการเคลื่อนไหวในท่าหยับจับของลิงกัง คือ

๑. ท่า precision pinches (การหยับจับของโดยการใช้ปลายนิ้วซึ้งและปลายนิ้วโป้ง)
๒. ท่า lateral pinches (การหยับจับของโดยการใช้ด้านข้างของนิ้วโป้งและด้านข้างนิ้วซึ้ง)
๓. ท่า power pinches (การหยับจับของโดยการใช้ลิ้นชักคือ นิ้วซึ้ง นิ้วกลาง นิ้วนาง นิ้วก้อยและฝ่ามือ)

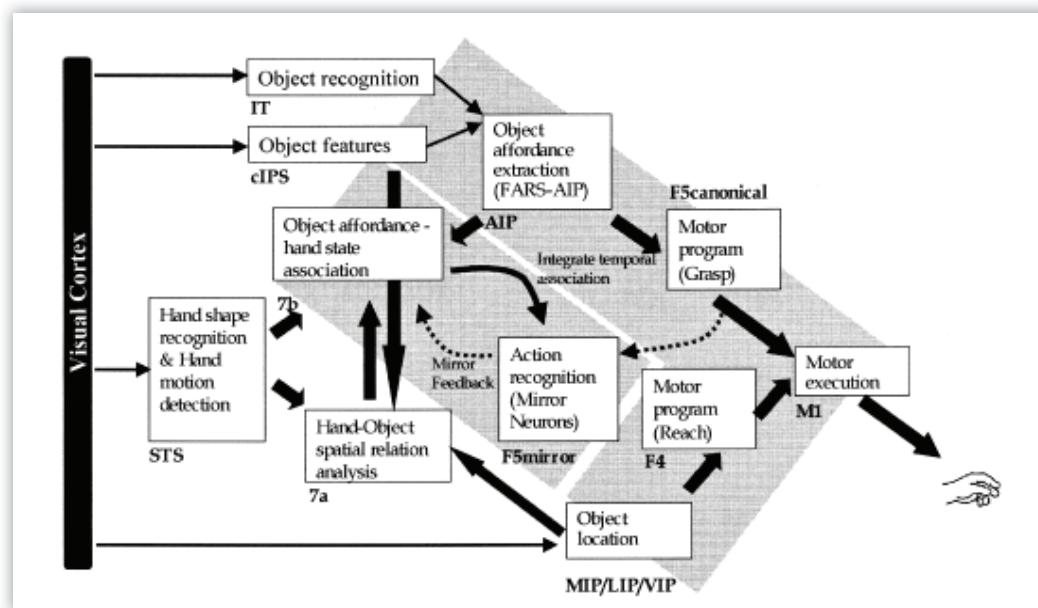
เพื่อดูการทำงานของสมองโดยใช้ Positron Emission Tomography (PET) พบร่วมบริเวณ F5 ทำงานเชื่อมโยงและประสานกับบริเวณ cortico-cortical และบริเวณ anterior intraparietal cortex (ATP) ดังนี้

๑. เซลล์สมองบริเวณ F5 จะเริ่มทำงานเมื่อมีการมองเห็นการเคลื่อนไหวในการหยับจับของ อีกทั้งเซลล์สมองบริเวณ F5 ยังมีการทำงานที่สัมพันธ์กับเซลล์สมองบริเวณ anterior intraparietal cortex (ATP)
๒. รูปแบบของการหยับจับของ (task constraints) จะเป็นการทำงานของเซลล์สมองบริเวณ pre-SMA (F6)

๓. ข้อมูลการทำงานเพื่อกระตุ้นให้มีการหยินจับของ (instruction stimuli) จะเป็นการทำงานของเซลล์สมองบริเวณ dorsal pre-motor cortex (F2)
๔. การจัดทำท่าทางในการหยินจับของ ซึ่งเซลล์สมองบริเวณ F5 จะทำงานเชื่อมโยงกับเซลล์สมองบริเวณ pre-SMA (F6) และ basal

ganglia (BG) ในการลำดับท่าทางและการวางแผนการเคลื่อนไหวในการหยินจับของ

จากพื้นฐานความรู้ของ FARS model นักวิทยาศาสตร์ได้มีการศึกษาอย่างต่อเนื่องจนพัฒนามาเป็น mirror neuron model แสดงได้ดังรูปที่ ๓



รูปที่ ๓ แสดง Mirror neuron model จากพื้นฐานของ FARS model

STS คือ the cortex of superior temporal sulcus

IT คือ inferotemporal cortex

cIPS คือ the caudal intraparietal sulcus

ATP คือ anterior intraparietal cortex

F5 คือ บริเวณ ventral premotor cortex

MIP คือ medial intraparietal cortex

LIP คือ lateral intraparietal cortex

VIP คือ ventral intraparietal cortex

(จาก Oztop และคณะ; ๒๐๐๐)<sup>๙</sup>

พบว่า เมื่อลิงกังมองเห็นท่าทางการเคลื่อนไหวจะเกิดการทำงานของเซลล์สมองดังนี้

๑. เกิดการรู้จักสิ่งของที่จะหยินจับ (object recognition) จากการทำงานของเซลล์สมองในส่วนของ inferotemporal cortex (IT)

๒. จากการศึกษาของ Sakata, Taira, Kusunoki, Murata และ Tanaka ปี ค.ศ. ๑๕๕๗<sup>๖</sup> และการศึกษาของ Sakata, Taira, Murata และคณะ ปี ค.ศ. ๑๕๕๗<sup>๗</sup> ได้ค้นพบ binocular visual neurons ในส่วนด้านซ้าย

- (lateral) ของ caudal intraparietal sulcus (cIPS) และเซลล์สมองใกล้กึ่งคือบริเวณ V3a โดยเซลล์สมองส่วนนี้จะรับรู้ลักษณะเด่นของสิ่งของที่จะหยินจับ (object features) ไม่ว่าจะเป็นรูปแบบของแกนกลางของลักษณะสิ่งของที่จะหยินจับ (axis of the objects neurons (AOS neurons)) หรือรูปแบบของลักษณะอื่นๆ ของสิ่งของที่จะหยินจับ (surface orientation selective neurons, SOS)
๓. จากสมมุติฐานของ FARS model จะพบการทำงานของเซลล์สมอง AIP ในส่วนของ Mirror neuron model เช่นเดียวกันว่า จะทำงานในการวางแผนการเคลื่อนไหวเพื่อที่จะหยินจับสิ่งของ (object affordance extraction)
  ๔. โปรแกรมการเคลื่อนไหวและการรับรู้ในทำทางนั้นๆ (motor program and action recognition) จากการทำงานของเซลล์สมองในส่วนของ F5 โดยมีการทำงานที่สัมพันธ์กับการทำงานของเซลล์สมองส่วนอื่นๆ คือเซลล์สมองบริเวณ F4 เพื่อรับรู้ตำแหน่งและรูปแบบของสิ่งของที่จะหยินจับ (target position), เซลล์สมองบริเวณ the caudal intraparietal sulcus (cIPS) เพื่อรับรู้ลักษณะเด่นของสิ่งของที่จะหยินจับ (Object features) และเซลล์สมองบริเวณ inferotemporal cortex (IT) เพื่อรับรู้สิ่งของที่จะหยินจับ (object recognition)
  ๕. เกิดการรับรู้จุดที่สิ่งของที่จะหยินจับวางอยู่ (object location) และรับรู้ถึงระยะทางที่จะเอื้อมสิ่งของที่จะหยิน จากการทำงานของเซลล์สมองในส่วนของ MIP (medial intraparietal cortex), เซลล์สมองในส่วนของ LIP (lateral intraparietal cortex) และเซลล์สมองในส่วนของ VIP (ventral intraparietal cortex)
  ๖. เกิดการรับรู้ในการแสดงลักษณะของมือและการเคลื่อนไหวของมือเพื่อที่จะจับสิ่งของ (The hand shape recognition และ hand motion detection) จากการทำงานของเซลล์สมองในส่วนของ STS (the cortex of superior temporal sulcus)
  ๗. จากการรับรู้ในการแสดงลักษณะของมือและการเคลื่อนไหวของมือเพื่อที่จะหยินจับ สิ่งของเป็นการทำงานของเซลล์สมองในส่วนของ STS โดยจะมีการส่งสัญญาณการทำงานไปยังเซลล์สมองบริเวณ 7b เพื่อจัดการการเคลื่อนไหวของมือให้เหมาะสมกับสิ่งของที่จะหยินจับ (Object affordance-hand state association) ทั้งนี้เซลล์สมองบริเวณ 7b มีการทำงานสัมพันธ์อย่างใกล้ชิดกับเซลล์สมองบริเวณ F5 โดยมีการศึกษาของ Fogassi และคณะ ปี ค.ศ. ๑๕๕๙<sup>๒๐</sup> พบว่ามีการป้อนข้อมูลกลับไปมาระหว่างเซลล์สมองบริเวณ 7b และเซลล์สมองบริเวณ F5 เมื่อมีการเคลื่อนไหวของมือในการหยินจับสิ่งของ
  ๘. จากการมองเห็นการเคลื่อนไหวของการหยินจับของในการทำงานของส่วนเซลล์สมองส่วน visual cortex ทำให้เกิดการส่งสัญญาณการทำงานไปยังเซลล์สมองบริเวณ IT, cIPS, STS, MIP, LIP และ VIP ตามที่กล่าวมา โดยการทำงานของเซลล์สมองที่ซับซ้อนดังกล่าวจะส่งผลต่อการทำงานของเซลล์สมองบริเวณ 7a ในกระบวนการวางแผนการเคลื่อนไหวของมือให้เหมาะสมกับสิ่งของที่จะหยินจับ (hand-object spatial relation analysis) นอกจากนี้เซลล์สมองบริเวณ 7a ยังส่งข้อมูลไปยังเซลล์สมองบริเวณ 7b เพื่อจัดการเคลื่อนไหวของมือให้เหมาะสมกับสิ่งของที่จะหยินจับต่อไปอีกด้วย
- จากการอธิบายแผนผัง mirror neuron model จะเห็นว่ามีความเชื่อมโยงและซับซ้อนในการทำงานของสมองส่วนต่างๆ กับเซลล์กระจากเจ้า ทั้งนี้ Arbib และคณะ ในปี ค.ศ. ๒๐๐๐<sup>๒๑</sup> ได้ให้ความคิดเห็นถึงความไม่สมบูรณ์ของการอธิบายด้วย mirror neuron model ดังกล่าวไว้ดังนี้
๑. เป็นแผนผังที่มีความยืดหยุ่นในการอธิบายข้อมูลไม่มากนัก (too rigid in assigning

schememas to specific regions) แต่ก็เป็นการเริ่มต้นที่ดีในการที่จะมีการพัฒนาการอธิบายการทำงานของเซลล์กระจากเงาต่อไป

๒. ยังไม่มีการอธิบายหรือแสดงความสัมพันธ์ของเซลล์กระจากเงากับ basal ganglia และ cerebellum ในแผนผัง mirror neuron model ซึ่งได้มีการศึกษาพบความสัมพันธ์ดังกล่าวจาก Bischoff-Grethe, Crowley และ Arbib ในปี ก.ศ. ๒๐๐๐<sup>๒๙</sup> ทั้งนี้ยังต้องการการศึกษาเพิ่มเติมในความสัมพันธ์ดังกล่าว

จากการอธิบายถึงการทำงานของเซลล์กระจากเงาทำให้มีนักวิทยาศาสตร์นำแนวคิดดังกล่าวมาพัฒนาใช้และทำการศึกษาวิจัยในคนไม่ว่าจะเป็น นักเดินรำ เด็กที่พัฒนาการบกพร่อง เด็กอหิตสติก ผู้ที่มีภาวะซึมเศร้า หรือแม้แต่ในผู้ป่วยโรคหลอดเลือดสมอง<sup>๓๐-๓๑</sup> ซึ่งเป็นที่ทราบกันดีแล้วว่าผู้ป่วยโรคหลอดเลือดสมอง เป็นโรคที่มีโอกาสพบร้ายอย สร่งผลต่อการสูญเสียปัญญาภาวะ เรียกว่า DALYs (Disability-Adjusted Life Years) ที่ควรจะมีชีวิตอยู่อย่างสุขภาพแข็งแรง ทั้งยังอาจส่งผลต่อคุณภาพชีวิตได้อีกด้วย จากการศึกษาของ Pollack และ Disler ปี ก.ศ. ๒๐๐๒<sup>๓๐</sup> พบร้ายทางผู้ป่วยได้รับการดูแลรักษาดังต่อไปนี้

- ที่เกิดการเป็นอัมพาต จะสามารถฟื้นฟูสภาพเป็นไปได้ถึงร้อยละ ๕๐ และกลุ่มที่ได้ประโยชน์จากการฟื้นฟูสมรรถภาพมีร้อยละ ๘๐ กลุ่มที่ไม่ต้องการการฟื้นฟูสมรรถภาพและกลุ่มที่ไม่ได้ผลดีจากการฟื้นฟูสมรรถภาพมีจำนวนใกล้เคียงกันรวมร้อยละ ๒๐ ทั้งนี้จึงอาจนำมาสู่การนำแนวคิดของเซลล์กระจากเงามาเป็นทางเลือกในการฟื้นฟูสมรรถภาพของผู้ป่วยหลอดเลือดสมอง

ในปี ก.ศ. ๒๐๐๖ Buccio G, Solodkin A และ Small SL<sup>๓๑</sup> ได้ทำการศึกษาการทำงานของเซลล์กระจากเงาในการฟื้นฟูสมรรถภาพผู้ป่วยหลอดเลือดสมองจากการขาดเลือด (ischemic stroke) อายุ ๗๐ ปีขึ้นไป ที่มีพยาธิสภาพของ middle cerebral artery แต่ยังคงฟื้นฟูงานการรักษาในการฟื้นฟูสมรรถภาพให้กับผู้ป่วย ด้วยเทคนิคการเคลื่อนไหวด้วยผู้อื่น (passive movements) และการเคลื่อนไหวด้วยตนเอง (active movements) โดยให้ผู้ป่วยสังเกตดูสภาพจากวีดิทัศน์ประมาณ ๑๕ นาที เช่น ทำการดีม์กาแฟ หรือการรับประทานแอปเปิล เป็นต้น

เป็นเวลา ๒๐ วัน โดยท่าทางในการดีม์กาแฟ จะประกอบไปด้วยท่าทางต่างๆ เช่น การจับแก้ว การไถน้ำตาล การคน การยกแก้วขึ้นดื่ม และการดีม เป็นต้น ระหว่างการฝึกผู้ป่วยจะถูกช่วยเหลือและแนะนำด้วยนักกายภาพบำบัด ให้คงอยู่ในท่าทางที่ถูกต้อง จากนั้นผู้ป่วยจะถูกประเมิน ด้วย Barthel index, Functional Independence Measure, Frenchay Arm Test, Fugl-Meyer ผลการศึกษาพบว่าผู้ป่วยมีพัฒนาการที่ดีของ motor performance ในส่วนของ functional scales

ปี ก.ศ. ๒๐๐๗ Ertelt D, Small S, Solodkin A และคณะ<sup>๓๒</sup> ได้ทำการศึกษาในกลุ่มผู้ป่วยหลอดเลือดสมองที่สูญเสียฟื้นฟูสมรรถภาพที่มีพยาธิสภาพในบริเวณ medial cerebral artery นานกว่า ๖ เดือน จำนวนกลุ่มละ ๙ คน และหากอายุมากกว่า ๗๖ ปี, มีพยาธิสภาพของ anterior หรือ/และ posterior cerebral artery, aphasia ระดับปานกลางถึงรุนแรง, มีปัญหาของการรู้สึก (consciousness), anosognosia หรือ neglect, ความจำบกพร่อง (amnesia) (dementia), ภาวะซึมเศร้า (depression) จะถูกคัดออกโดยแบ่งผู้ป่วยโรคหลอดเลือดสมองออกเป็นกลุ่มควบคุมที่ได้รับการดูแลทัศน์ที่ไม่ได้มีวัตถุประสงค์ในการเรียนรู้ การเคลื่อนไหวและกลุ่มทดลองได้รับการดูแลทัศน์ที่ให้โปรแกรมการฟื้นฟูสมรรถภาพแบบใหม่ที่เรียกว่า action observation therapy ตามแนวคิดของระบบเซลล์กระจากเงา ในการทำงานของร่างกายแบบเป็นเวลา ๖ นาที โดยน้ำหนัก ๒ ครั้ง เป็นเวลา ๑๙ วันการทดลองโดยวัดการเปลี่ยนแปลงจาก functional magnetic resonance imaging (fMRI) เป็น ๔ ช่วงคือ

๑. ในช่วง observation (baseline) ประมาณ ๑๔ วันก่อนการรักษา
๒. ช่วงก่อนการรักษา ๑ วัน
๓. ช่วงให้การรักษา ในช่วงของการรักษา ๑๙ อาทิตย์
๔. ช่วงหลังการรักษา หลังการจบการรักษา ๙ อาทิตย์ โดยในกลุ่มทดลองเหลือ ๗ คนจาก ๙ คน

ทำการวัดผลด้วย Stroke Impact scale, Frenchay arm test และ Wolf motor function test พบร้ายในการทำงานของแขนที่ดีขึ้นอย่างเห็นได้ชัดในช่วง ๔ อาทิตย์แรกและพัฒนาได้ต่อเนื่องอย่างน้อย ๙ อาทิตย์หลังจากให้ intervention

ปี ก.ศ. ๒๐๐๗ Iacoboni M, Mazziotta JC<sup>๖</sup> ได้ทำการศึกษาการประยุกต์ใช้กล้อง MRI ในผู้ป่วยโรคหลอดเลือดสมอง โดยดูการทำงานของสมองด้วย fMRI ก่อนและหลังการให้การรักษา ทั้งนี้ได้แบ่งผู้ป่วยออกเป็น ๒ กลุ่ม คือ กลุ่มที่ทดลองซึ่งได้รับวิธีทัศน์ การเคลื่อนไหวของแขนและมือและกลุ่มควบคุมได้รับวิธีทัศน์รูปทรงเรขาคณิต และรูปพยัญชนะทุกวัน โดยทั้งสองกลุ่มยังคงได้รับการรักษาทางกายภาพบำบัดตามปกติ พนว่า

๑. กลุ่มควบคุมไม่พบความแตกต่างของการทำงานของสมองในก่อนและหลังการให้ดูวิธีทัศน์
๒. กลุ่มทดลองพบการทำงานของสมองเพิ่มขึ้นในเซลล์กระจากเงาและกระจาวยไปในส่วนอื่นของสมองที่ควบคุมการทำงานของเซลล์ประสาทชนิด (motor neuron)
๓. พบรความแตกต่างอย่างมีนัยสำคัญทางสถิติ เมื่อเปรียบเทียบการทำงานของสมองส่วนของเซลล์กระจากเงาส่วน inferior frontal lobule และ inferior parietal lobule รวมไปถึงส่วนที่ทำงานร่วมด้วยคือ insula และ superior temporal gyrus

ปี พ.ศ. ๒๕๕๒ ภารตี ชัยวัฒน์ และคณะ<sup>๗</sup> ได้พัฒนาโปรแกรมการพื้นฟูสมรรถภาพผู้ป่วยอัมพาตครึ่งซีกเหตุสมองขาดเลือดตามแนวคิดของเซลล์กระจากเงาในรูปวิธีทัศน์ โดยใช้ Qualitative approach จากการบททวนวรรณกรรมได้มีการศึกษาในสัตว์และมนุษย์ ในทำทางต่างๆ เช่น การดูดน้ำ (sucking), การทำเสียงดังจากริมฝีปาก (lip-smacking), การกินแอปเปิล, การเคี้ยวอาหาร, การดื่มกาแฟ, การเปิดและปิดก้อนน้ำ, การจับลูกนกอล, การก้มตัว, การเหยียบเบรก, การเดคลูกนกอล และการเดิน และในการพัฒนาโปรแกรมการพื้นฟูสมรรถภาพในการวิจัยรังน้ำจืดปัญญาต้านแนวคิดของเซลล์กระจากเงา โดยปรับท่าทางให้เหมาะสมกับผู้ป่วยและความเป็นอยู่ของคนไทย จากนั้นได้ศึกษาประสิทธิผลของโปรแกรมในการพื้นฟูสมรรถภาพที่บ้านสำหรับผู้ป่วยโรคอัมพาตครึ่งซีกจากสมองขาดเลือดจำนวน ๔๐ คน โดยทำการสุ่มผู้ป่วยเป็น ๒ กลุ่มคือกลุ่มที่ได้รับโปรแกรมในการพื้นฟูสมรรถภาพที่บ้านตามแนวคิดของเซลล์กระจากเงาและกลุ่มการรักษาปกติ โดยจะเก็บ

ข้อมูลเป็นเวลา ๓ เดือน โดยใช้ Barthel Index, modified Rankin Scale, TMSE, HADs และ EQ-5D เพื่อประเมินความสามารถในการทำงาน ความสามารถพิการ ภาวะสมองเสื่อม ภาวะซึมเศร้าและคุณภาพชีวิตด้านสุขภาพตามลำดับ ผลการวิจัยพบว่า ผลการประเมินรูปแบบ พนความแตกต่างอย่างมีนัยสำคัญทางสถิติเมื่อเปรียบเทียบกลุ่มที่ได้รับโปรแกรมในการพื้นฟูสมรรถภาพที่บ้านตามแนวคิดของเซลล์กระจากเงาและกลุ่มการรักษาปกติ ยกเว้น TMSE โดยในเดือนที่ ๓ ผู้ป่วยในกลุ่มทดลองสามารถช่วยตนเองได้ (independency) มากกว่าผู้ป่วยในกลุ่มควบคุมเป็นร้อยละ ๕๕ (ช่วงความเชื่อมั่นที่ระดับร้อยละ ๕๕ เป็นร้อยละ ๘๒.๒๐ ถึงร้อยละ ๑๐๗.๙๐) จะเห็นได้ว่าในช่วง ๓ เดือนหลังจากที่ผู้ป่วยโรคอัมพาตครึ่งซีกจากสมองขาดเลือดถูกกำหนดอย่างจากโรงพยาบาลได้รับโปรแกรมในการพื้นฟูสมรรถภาพที่บ้านตามแนวคิดของเซลล์กระจากเงาทันทีจะมีโอกาสในการเพิ่มความสามารถและความพิการได้มากกว่าเมื่อเปรียบเทียบกับการดูแลปกติ

ทั้งนี้จะเห็นได้ว่าเซลล์กระจากเงาเพิ่งถูกค้นพบมาไม่นานนัก จึงยังมีสิ่งที่น่าสนใจและคำเตือนมากมายที่ยังรอคำตอบ ไม่ว่าจะเป็นการทำงานของเซลล์กระจากเงามีความสัมพันธ์กับการเคลื่อนไหวของขาหรือไม่ การพัฒนาโปรแกรมการพื้นฟูสมองผู้ป่วยโรคหลอดเลือดสมองที่บ้านด้วยแนวคิดของเซลล์กระจากเงา หรือการศึกษาในผู้ป่วยโรคหลอดเลือดสมองถึงการทำงานของเซลล์กระจากเงากับการพื้นฟูสมองด้วย Repetitive transcranial magnetic stimulation (rTMS) ซึ่งขณะนี้ผู้เขียนและทีมวิจัยกำลังดำเนินการวิจัยในส่วนนี้อยู่ เพื่อใช้ในการพัฒนาองค์ความรู้และเป็นทางเลือกในการรักษาแก่ผู้ป่วยโรคหลอดเลือดสมองเพื่อให้มีคุณภาพชีวิตที่ดีขึ้นต่อไป

#### เอกสารอ้างอิง

๑. di Pellegrino G, Fadiga L, Fogassi L, Gallese V, Rizzolatti G. Understanding motor events: A neurophysiological study. Exp Brain Res 1992;91:176-80.
๒. Iacoboni M, Mazziotta JC. Mirror neuron system: Basic finding and clinical applications. Ann Neurol 2007;2:213-8.

๓. Pineda JA. Mirror neuron systems: The role of mirroring process in social cognition. New York: Humana Press, 2009.
๔. Keysers C, Perrett DI. Demystifying social cognition: A Hebbian perspective. *T Cog Sci* 2004;8:501-7.
๕. Arbib MA, Billard A, Iacoboni M, Oztop E. Systhesis brain imaging: grasping, mirror neurons and imitation. *Neural Networks* 2000;13:975-97.
๖. Dominey PF, Arbib MA. A cortico-subcortical model for generation of spatially accurate sequential saccades. *Cerebr Cort* 1992; 2:153-75.
๗. Arbib MA, Bischoff A, Fagg A, Grafton S. Synthetic PET: analyzing large-scale properties of neural networks. *Hum Br Map* 1995;2:225-33.
๘. Oztop E, Rizzolatti G, Arbib MA. Mirror neuron system for grasping: a computational model. *Neural Networks* 2006;19:254-71.
๙. Sakata H, Taira M, Kusunoki M, Murata A, Tanaka Y. The parietal association cortex in depth perception and visual control of action. *Tr Neurosci* 1997;20:350-7.
๑๐. Sakata H, Taira M, Murata A, Gallese V, Tanaka Y, Shikata E, Kusunoki M. In P. Their & H.O. Karnath, Parietal visual neurons coding three-dimensional characteristics of objects and their relation to hand action, parietal lobe contributions to orientation in 3D space. Heidelberg: Springer. 1997.
๑๑. Fogassi L, Gallese V, Fadiga L, Rizzolatti G. Neurons responding to the sight of goal-directed hand/arm actions in the parietal area PF (7b) of the macaque monkey. 28<sup>th</sup> Annual Meeting of Society for Neuroscience. 1998.
๑๒. Bischoff-Grethe A, Crowley MG, Arbib MA. Movement inhibition and next sensory state prediction in the basal ganglia. *IBAGS Proceedings*, Chapter 23. 2000.
๑๓. Berrol CF. Neuroscience meets dance/movement therapy: Mirror neurons, the therapeutic process and empathy. *Art Psychother* 2006;33:302-15.
๑๔. Williams JH, Whiten A, Suddendorf T, Perrett DI. Imitation, mirror neurons and autism. *Neurosci Biobehav Rev* 2001;25:287-95.
๑๕. Dapretto M, Davies MS, Pfeifer JH, Scott AA, Sigman M, Bookheimer SY, Iacoboni M. Understanding emotions in others: mirror neuron dysfunction in children with autism spectrum disorders. *Nature Neurosc* 4:e10, 2005.
๑๖. Emery NJ, Perrett DI. How can studies of the monkey brain help us understand “theory of mind” and autism in humans. In: S. Baron-Cohen, H.Tager-Flusberg and DJ Cohen (Eds). *Understanding Other Minds-perspectives from developmental cognitive neuroscience*. 2<sup>nd</sup> ed. Oxford: Oxford University Press; 2000.
๑๗. Buccino G, Solodkin A, Small SL. Functions of the mirror system: Implications for neurorehabilitation. *Cog Behav Neurol* 2006;19: 55-63.
๑๘. Ertelt D, Small S, Solodkin A, Dettmers C, McNamara A, Binkofski F, Buccino G. Action observation has a positive impact on rehabilitation of motor deficits after stroke. *NeuroImage* 2007;36:164-73.
๑๙. Chaiyawat P, Kulkantakorn K, Sritipsukho P. Effectiveness of Individual rehabilitation program for ischemic stroke: mirror neurone concept. *Thammasat Med J* 2009;9:111-20.
๒๐. Pollack M, Diasler P. Rehabilitation of patients after stroke. *MJA* 2002;177:452-6.